**Проектная заявка**

|  |  |
| --- | --- |
| Вид проекта | Исследовательский проект |
| Название проекта | Роботизированная сборка дверей летательных аппаратов |
| Руководитель проекта  | Сухоруков Сергей Иванович, кандидат технических наук, доцент;Команда проекта:- Григорец Роман Дмитриевич, инженер-исследователь ОСНИД, студент магистр группы 4АУм-1;- Недоедко Александр Олегович, лаборант-исследователь ОСНИД, аспирант; |
| Структурное подразделение, реализующее проект | СКБ «Промышленная робототехника», ФЭУ |
| Куратор проекта со стороны заказчика | Гудим Александр Сергеевич |
| Заказчик проекта | Факультет энергетики и управления |
| Краткое описание проекта | Целью проекта является создание роботизированного комплекса клепки дверей летательных аппаратов с применением промышленного робота-манипулятора с установленным на его фланце автоматизированным модулем для смещения оснастки, на которую закреплена обрабатываемая заготовка двери, относительно фланца робота, что позволяет произвести обработку заготовки за одну установку на оснастку. |
| Планируемые результаты проекта, что предстоит сделать | В рамках проекта планируется создать специальную оснастку для закрепления легких крупногабаритных листовых заготовок и спроектировать роботизированный комплекс автоматической клепки дверей летательных аппаратов. |
| Требования к участникам с указанием ролей в проектной команде при групповых проектах  | Умение работать в CAD-системах (Компас, T-FLEX, NX), навыки работы с промышленными роботами-манипуляторами и их ПО (KUKA SimPro), навыки программирования, знания механики и электроники. |
| Количество вакантных мест на проекте | 0 |
| Критерии отбора студентов  | Умение работать в команде, выполнять поставленные задачи в срок. |
| Срок реализации проекта  | 3 года |
| Теги | Промышленный робот-манипулятор, автоматизированная оснастка, авиастроение, двери летательных аппаратов. |